光电高精度绝对值编码器

RS485 自由协议说明书(4.0版)









★在使用编码器前,请完整阅读下面的说明,正确使用!

机械参数		电气参数				
最大转速	6000 转/分	工作电压	10-30Vdc(5Vdc 可定制)			
主轴负载	轴向 40N, 径向 100N	消耗电流	< 50mA (24Vdc)空载			
抗冲击	1000m/s² (6ms),等于100g	输出信号	RS485 自由协议			
抗振动	200m/s²(10-2000Hz),等于 20g	线性分辨率	1/262144FS			
允许轴向窜动	± 1.5 mm	IP 等级	IP65 或 IP68			
允许径向跳动	± 0.2 mm	定位精度	0.01°			
外形结构	60mm 外径, 实心轴, 通孔轴	工作温度	-40°C~100°C			
连接形式	6 芯屏蔽电缆或航空插头	储存温度	-40°C~85°C			

接线图:

功能	Vcc	GND	RS485 A	RS485 B	置位 (可选)	设置允许	屏蔽
颜色	棕色	白色	绿色	黄色	灰色	蓝色	网 (粗红色)

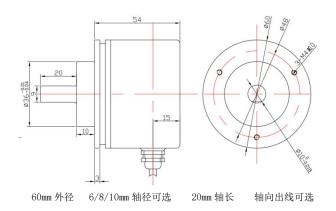
注: 1、设置允许线(蓝色)的使用

设置模式时:编码器蓝色线与棕色线并在一起接正电源。此时,编码器的通讯速率固定为19200bps。

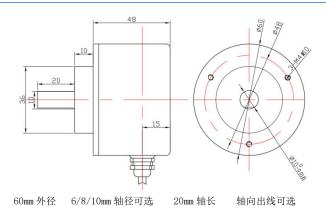
非设置模式:即正常工作时,建议将蓝色线与白色线并在一起接电源地线。

2、置位线(灰色)的使用

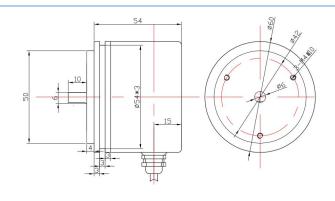
当置位线(灰色)触碰 Vcc 大于 1 秒钟,编码器的当前数据即变为置位值(编码器的置位值可任意设置)编码器置位还可以使用指令的方式(具体指令详见例程 3)



夹紧法兰 (电缆输出或插头输出可选)

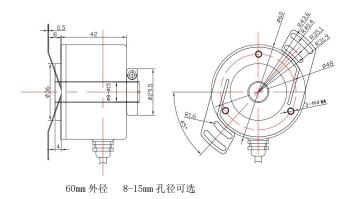


同步法兰/伺服法兰 (电缆输出或插头输出可选)



60mm 外径 6mm 轴径 10mm 轴长 轴向出线可选

通孔法兰 (电缆输出或插头输出可选)



RS485 通讯协议说明:

波特率: 4800bps. 9600bps. 19200bps. 38400bps. 115200bps.

帧格式:数据位8位,停止位1位,无奇偶校验,无控制流。

编码器的参数需软件指令对编码器进行设定。

编码器为主动模式时,即编码器主动向上位机发送数据。数据长度为 **16 位 16 进制 ASCII 码**,格式为: XAB>± DATA ✓ , 即:

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
X	地址 > ± DATA							∠							

其中,"X"为前导字母,>位分割符, 土为符号位。DATA 为数据, ASCII 格式, 10 位,由 $0\sim9$ 构成,范围为 -9,999,999、+9,999,999。最后是回车符(0D)。

编码器地址为被动模式时,即问答模式。上位机向编码器发送询问指令,指令为 4 位 16 进制 ASCII 码,格式为: D+AB ✓。

AB为编码器地址,范围为0到99

例程

1: 读数据:

上位机发送: D+地址+0D 编码器回: X+地址+>+符合位+数据位+0D

例: 上位机发送 44 30 31 0D (编码器地址为 01 时)

编码器回: 58 30 31 3E 2B 30 30 30 30 30 30 30 31 32 33 0D

2: 编码器置位指令:

上位机发送: D+地址+L+ M+和校验+OD 编码器回: X+地址+1+ m+和校验+OD

例:上位机发送: 44 30 31 4C 4D 和校验 0D (编码器地址为 01 时)

编码器回: 58 30 31 6C 4D 和校验 0D (置当前位置)

编码器参数设置请使用我公司专用 ORICOD 软件及使用方法:请致电我公司索取(下图)

▲ 編码器实时设置软件V4.0	D版			-		×
ORIC			注。使用此软件时设置 设置完成后请将			
编码器实际数据:	211676		COMD: COM10	<u> </u>	关闭串口	1
工作模式		RS485参数设置		-		
数据方向:	◉ 顺时针	波特率:	9600 ~	读取的	当前参数	E .
	○ 逆时针	地址:	0	保存主	当前参数	t
主/被动模式:	○ 主动	每圈分辨率(值):	262143	导入在	字储参数	t
	◉ 被动	置位(基点)值:	1	导出的	当前参数	t

软件使用说明:

1、数据方向

顺时针为正转方向: 面对编码器转轴顺时针旋转编码器数据增加 逆时针为正转方向: 面对编码器转轴逆时针旋转编码器数据增加

2、设置主/被动模式:

主动模式即为广播式被动模式即为问答式

3、设置 RS485 信号工作时波特率:

设置范围: 4800----115200

- 4、设置每圈分辨率:即为编码器转一圈编码器输出的数据
 - 1--4096 以内任意设置
- 5、设置编码器 RS485 信号地址:

设置范围: 0--99

6、设置置位值:

- 1、当置位线(灰色)触碰电源正极大于1秒后,编码器的当前值即变为设置的置位值。
- 2、当发送置位指令给编码器,编码器的当前值即变为设置的置位值。(例程 2)

读取当前参数:

即读取编码器在设置前的当前参数

保存当前参数:

即将当前使用要求修改的参数写入到编码器里。

导出当前参数:

即将保存的当前参数另存到电脑指定的地方存储起来。以便日后再次使用的时候直接导入存储参数即可。

导入存储参数:

即将之前导出的当前参数导入到软件中,即可使用。

RS485 通讯的注意事项:

- 1. 通讯速率与传输距离是一对矛盾。速率越高,传输距离越近、但也越稳定,反之亦然。
- 2. 在外部电磁干扰强时,外部置位线在对编码器置位需接高电平,但置位结束后建议强制接低电平, 以防止编码器由于外部干扰而突然回零。
- 3. 在外部电磁干扰强时, RS485 接线最好使用双屏蔽电缆。
- 4. 多个编码器接上位机时,由于编码器返回数据没有奇偶校验,故建议在上位机编程时在时间上对各个编码器返回的数据进行区分。
- 5. 当系统中有电动机时,编码器电源需与其他电源隔离。

由于 RS485 电路是差分形式的, A+, B-都是带电压的, 常时间接地或接高电平都会造成 RS485 电路损坏

上海鼎曦自动化科技有限公司技术部